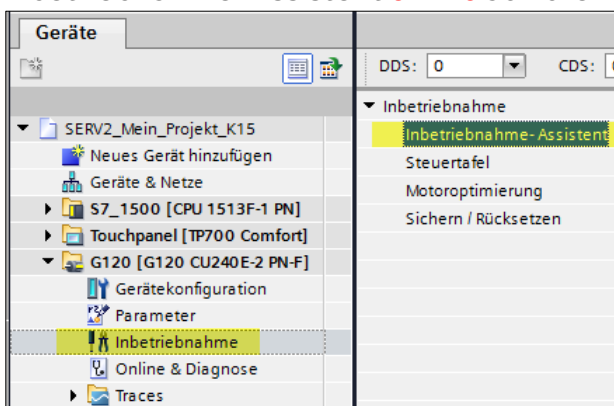


## G120 Inbetriebnahme-Assistent (Firmware 4.7.10)

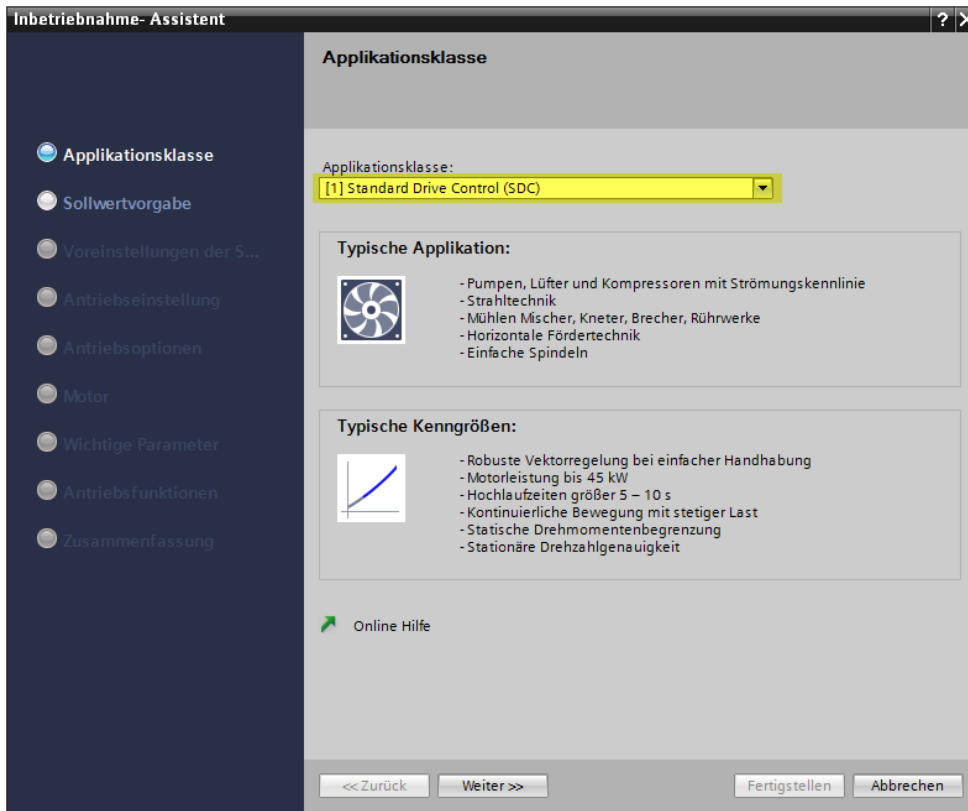
### Firmwareübersicht

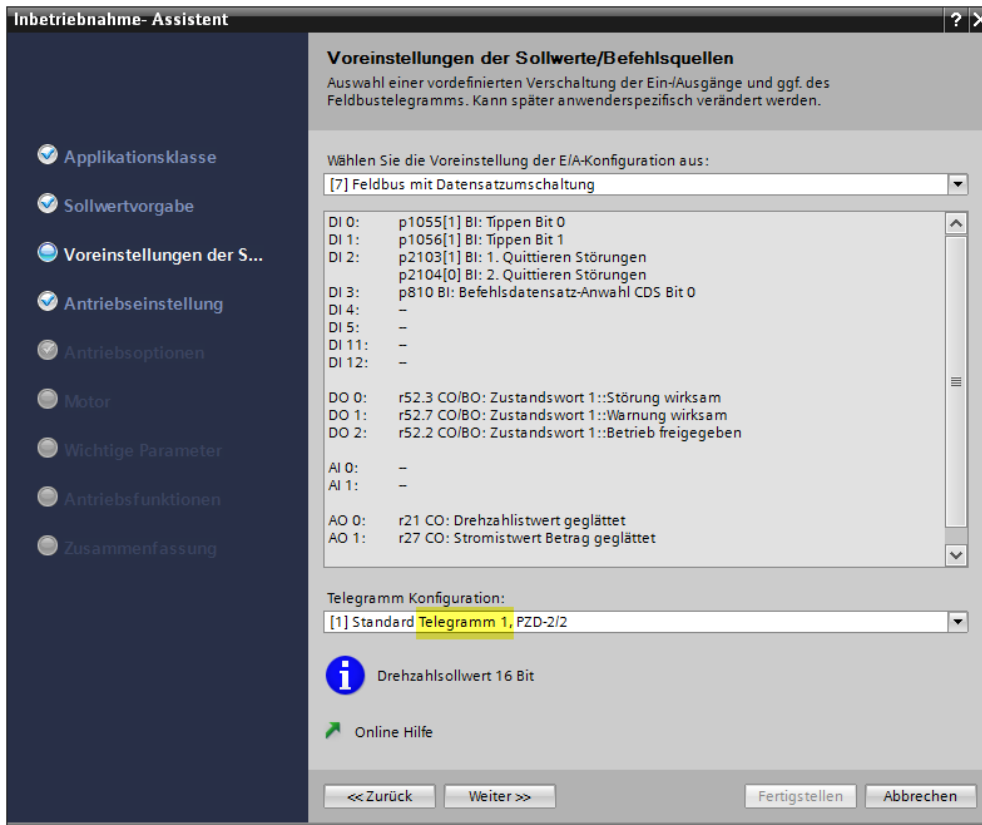
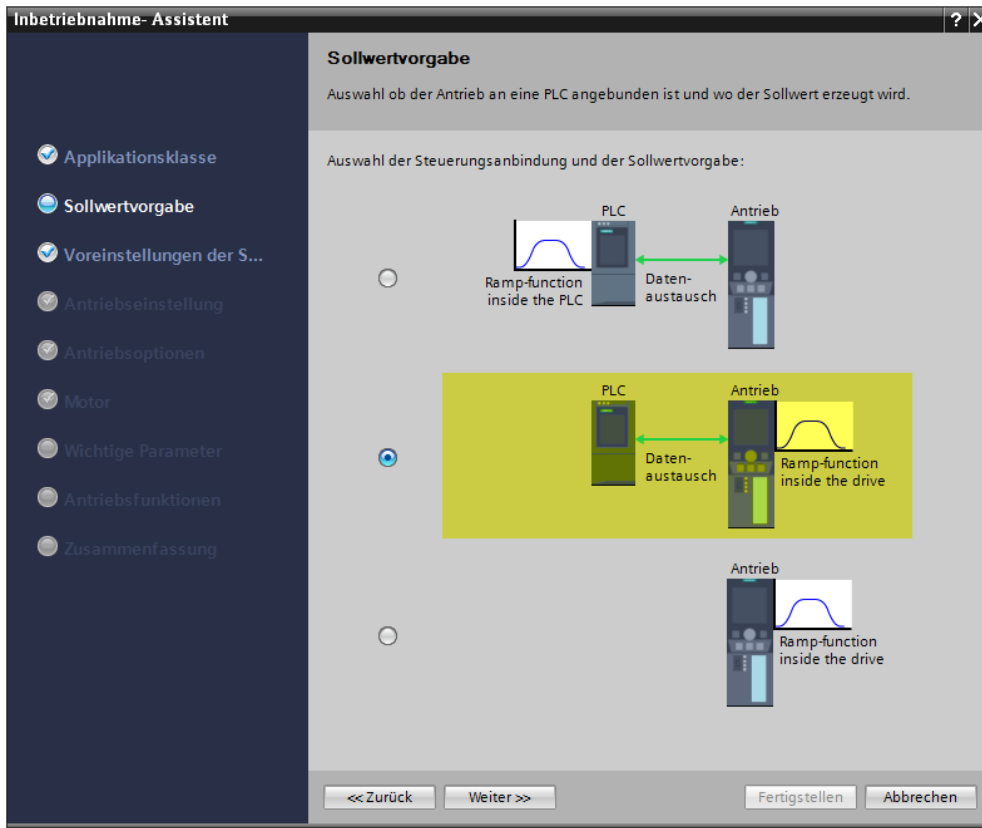
> Firmware V04.60.21	→ Version 4.6	(V4.6 HF17)
> Firmware V04.70.35	→ Version 4.7	(V4.7 HF11)
> Firmware V04.70.64	→ Version 4.7.3	(V4.7 SP3)
> Firmware V04.70.83	→ Version 4.7.6	(V4.7 SP6 HF1)
> Firmware V04.71.15.02	→ <b>Version 4.7.10</b>	(V4.7 SP10 HF1)

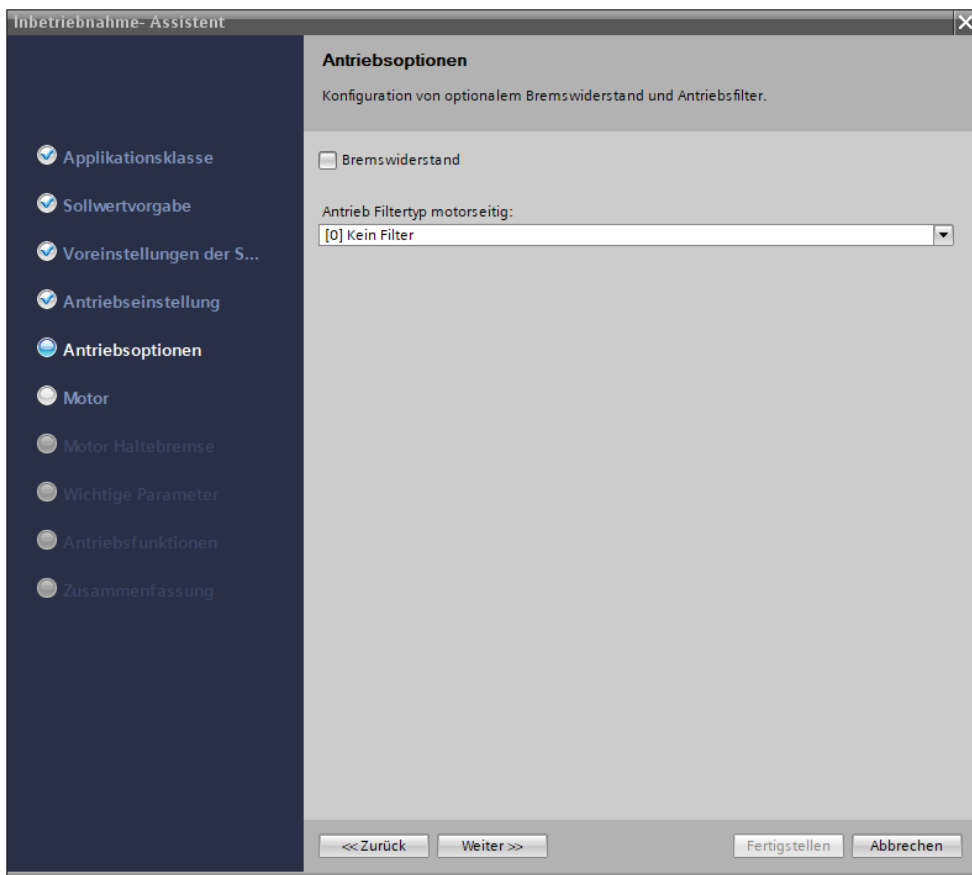
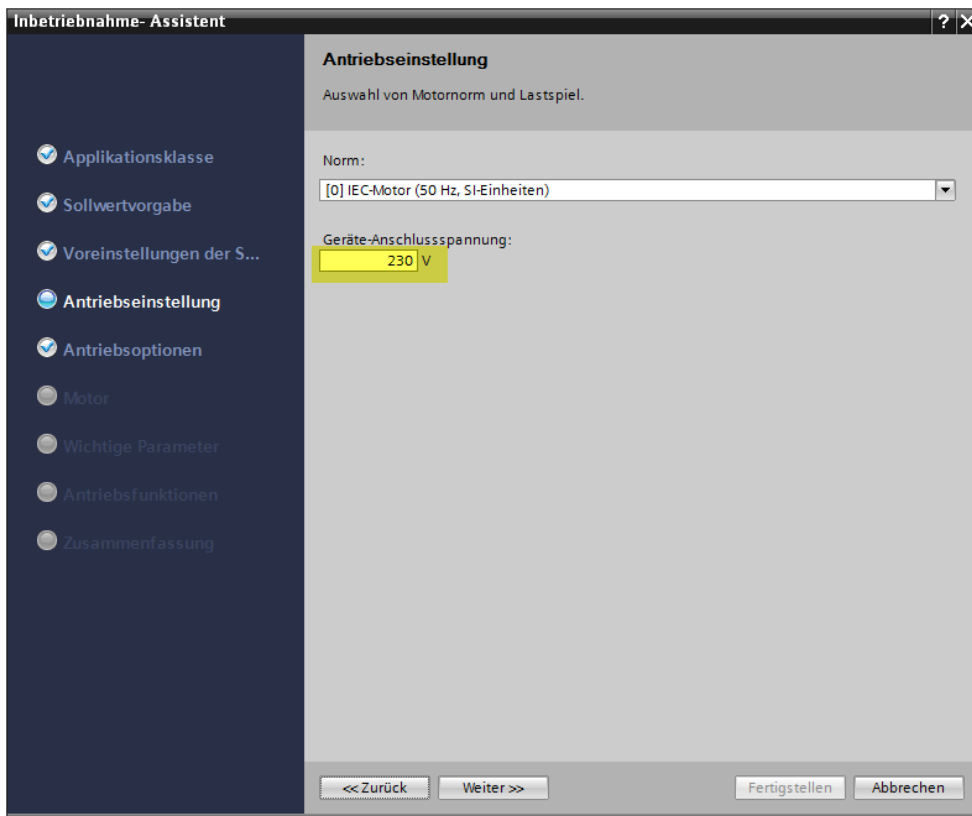
### Inbetriebnahme-Assistent **offline** aufrufen



### Inbetriebnahme-Assistent mit Firmware 4.7.10 bearbeiten







(Bremswiderstand und Motorseitiger Filter)

**Inbetriebnahme-Assistent**

**Motor**  
Festlegung von Motortyp und Motordaten.

Motorkonfiguration  
Motordaten eingeben

Motortyp auswählen  
[1] Asynchronmotor

Wählen Sie die Anschlussart ihres Motors und den 87 Hz Betrieb:  
Dreieck  Motor 87-Hz-Betrieb

Bitte geben Sie folgende Motordaten ein:

Parameter	Parametertext	Wert	Einheit
p305[0]	Motor-Bemessungsstrom	0,73	Aeff
p307[0]	Motor-Bemessungsleistung	0,12	kW
p311[0]	Motor-Bemessungsdrehzahl	1350,0	1/min

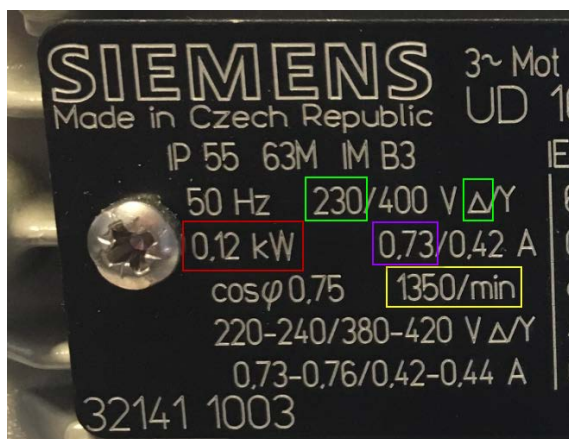
Folgende Motordaten sind vorgelegt und können bei Bedarf geändert werden:

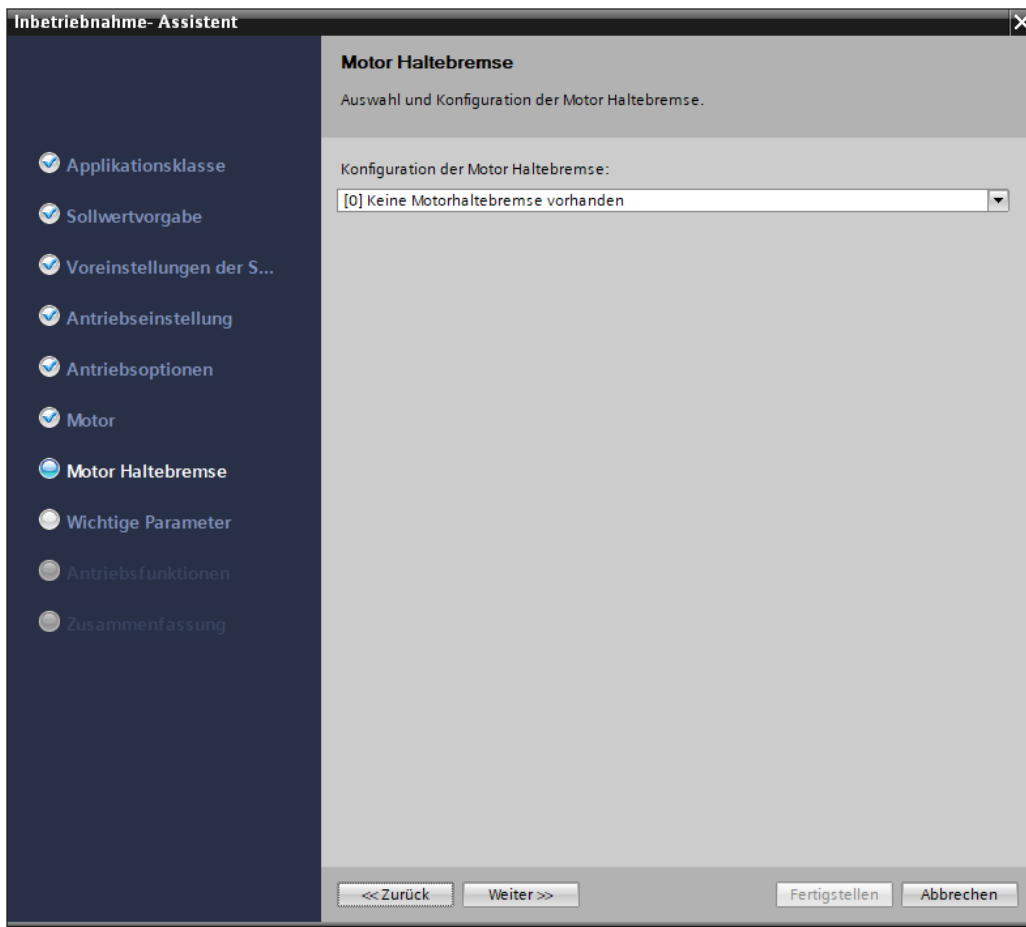
Parameter	Parametertext	Wert	Einheit
p304[0]	Motor-Bemessungsspannung	230	Veff
p310[0]	Motor-Bemessungsfrequenz	50,00	Hz
p335[0]	Motor-Kühlart	[0] Selbstkühl...	

Temperaturfühler:  
[0] Kein Sensor

<< Zurück Weiter >> Fertigstellen Abbrechen

**ACHTUNG!**  
Wert von 133 auf 230 ändern





**Inbetriebnahme- Assistent** ? X

**Wichtige Parameter**

Festlegen der wichtigsten Dynamikdaten.

Abgleich der Drehzahl des Antriebs mit der Drehzahl der PLC:

Bezugsdrehzahl:  1/min **p2000**

Maximaldrehzahl:  1/min **p1082**

Configuration of ramp-up and ramp-down time:

Hochlaufzeit:  s **p1120**

Aus1 Rücklaufzeit:  s **p1121**

Aus3(Schnellhalt) Rücklaufzeit:  s **p1135**

**i** Bei Fehlern oder Sicherem Halt wirken diese AUS1 und AUS3 Rücklaufzeiten.

Configuration of the current limit:

Stromgrenze:  Aeff **p640**

<< Zurück Weiter >> Fertigstellen Abbrechen

**Inbetriebnahme- Assistent** ? X

**Antriebsfunktionen**

Festlegung der Methode zum Ausmessen der Motordaten.

Technologische Anwendung (Standard Drive Control)

Bei der Erstinbetriebnahme ist eine Motoridentifikation erforderlich.

Motoridentifizierung: **p1900**

<< Zurück Weiter >> Fertigstellen Abbrechen